

- Agora vamos estudar como os int. quânticos evoluem no tempo.
- O tempo é um parâmetro, e não um observável em MQ não-relativística. Em MQ relativística, tempo e coordenadas passam ambos a ser parâmetros, mas não veremos isto neste curso.

OP. de evolução temporal

• Evoluç de kets: $\underbrace{|\alpha, t_0\rangle}_{\text{inicial}} = |\alpha\rangle \xrightarrow{U(t, t_0)} \underbrace{|\alpha, t_0; t\rangle}_{\text{estado em } t}$

• Já vimos as propriedades de op. de transformações contínuas:

• $U^\dagger U = \mathbb{1}$ (unitariedade, preserva a norma)

• $U(t_2, t_0) = U(t_2, t_1)U(t_1, t_0)$ (composição)

• $\lim_{dt \rightarrow 0} U(t_0 + dt, t_0) = \mathbb{1}$

• A evoluç infinitesimal que satisfaz as propriedades acima é

$$U(t_0 + dt, t_0) = \mathbb{1} - i\mathcal{H} dt$$

com $\mathcal{H}^\dagger = \mathcal{H}$ op. Hermitianas.

Agora:

① \mathcal{H} tem dim. de frequência (inverso do tempo).

② Em mec. clássica, o gerador de evoluç temporal é a Hamiltoniana.

$$\Rightarrow \mathcal{H} = \frac{H}{\hbar} \text{ por questão de unidade dimensional.}$$

$$\Rightarrow U(t_0 + dt, t_0) = \mathbb{1} - \frac{iH dt}{\hbar}$$

• Mais adiante, o teorema de Ehrenfest justifica o fato das CTEs \ll dimensão de ação que aparecem em $U(t_0 + dt, t_0)$ e $\mathcal{L}(dx)$ serem a (\hbar) .

Eq. de Schrödinger

• Composto 2 U's: $U(t+dt, t_0) = U(t+dt, t) U(t, t_0)$
 $= \left(1 - \frac{iH dt}{\hbar}\right) U(t, t_0)$
 $\Rightarrow U(t+dt, t_0) - U(t, t_0) = -\frac{iH dt}{\hbar} U(t, t_0)$

\Rightarrow Na forma de eq. diferencial: $i\hbar \frac{d}{dt} U(t, t_0) = \cancel{U(t, t_0)} H U(t, t_0)$ (I)

= eq. diferencial pl o op. de evoluç temporal

\Rightarrow toda a dinâmica sai desta equaç. (eq. de Schrödinger)

• Eq. (I) é equiv. à eq. de Schrödinger pl Fets:

(I) $\cdot |\alpha, t_0\rangle \Rightarrow i\hbar \frac{d}{dt} \underbrace{U(t, t_0) |\alpha, t_0\rangle}_{|\alpha, t_0; t\rangle} = H \underbrace{U(t, t_0) |\alpha, t_0\rangle}_{|\alpha, t_0; t\rangle}$

$\Rightarrow \left[i\hbar \frac{d}{dt} |\alpha, t_0; t\rangle = H |\alpha, t_0; t\rangle \right] \leftarrow \text{eq. Schrödinger (II)}$

• Se soubermos $U(t, t_0)$, sabemos que $|\alpha, t_0; t\rangle = U(t, t_0) |\alpha, t_0\rangle$, nem precisam resolver a eq. de Schrödinger II. Vamos então obter soluções formais pl eq. (I) em diversos casos de interesse.

Caso 1: H é indep. de t . Ex: spin precessando em \vec{B} cte.

Soluç de (I): $U(t, t_0) = \exp\left[\frac{-iH \cdot (t-t_0)}{\hbar}\right]$ [fácil de verificar diretamente]

Case 2:

• H depends on t , but $[H(t), H(t')] = 0 \forall t, t'$. Example: spin $\frac{1}{2}$ in a field $\vec{B} = B(t) \hat{z}$.

Soluc \tilde{o} de (I): $U(t, t_0) = \exp\left[-\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t dt' H(t')\right]$

Verificando: $() \equiv \left(-\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t dt' H(t')\right)$; ~~$U(t, t_0) = \exp()$~~

$$\exp() = 1 + () + \frac{1}{2!} ()^2 + \frac{1}{3!} ()^3 + \dots$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \exp() = \frac{\partial}{\partial t} () + \frac{\partial}{\partial t} () \frac{\partial}{\partial t} () + \frac{1}{3!} \cdot 3 ()^2 \cdot \frac{\partial}{\partial t} () + \dots$$

$$\frac{\partial}{\partial t} () = \frac{\partial}{\partial t} \left(-\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t dt' H(t')\right) = -\frac{i}{\hbar} H(t)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \exp() = -\frac{i}{\hbar} H(t) + () \cdot \left(-\frac{i}{\hbar}\right) H(t) + \frac{1}{2!} ()^2 \left(-\frac{i}{\hbar} H(t)\right) + \dots$$

$$= -\frac{i}{\hbar} H(t) \left[1 + () + \frac{1}{2!} ()^2 + \dots \right]$$

$\exp()$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \exp() = -\frac{i}{\hbar} H(t) \exp() \quad \Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} U(t, t_0) = -\frac{i}{\hbar} H(t) U(t, t_0)$$

como queriamos verificar.

Caso 3: $H(x)$ dependente de x e arbitrário (MS necessariamente comuta p/ x 's diferentes)

Ex: SPIN em campo $\vec{B}(t)$.

$$H(\vec{s}) = \vec{s} \cdot \vec{B}(t)$$

Soluç formal:
$$U(t, t_0) = 1 + \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{-i}{\hbar}\right)^n \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 \dots \int_{t_0}^{t_{n-1}} dt_n H(t_1) H(t_2) \dots H(t_n)$$

Prova: vemos bem mais adiante.

O caso 1 (H indep de x) é o mais simples, vamos assumir que este é o caso daqui para a frente.

$$U(t, t_0) = \exp\left[\frac{-iH(t-t_0)}{\hbar}\right]$$

Evolução de auto-estados de energia

$$H|a_i\rangle = E_i|a_i\rangle$$

Expandindo $U(t, t_0)$ na base $\{|a_i\rangle\}$:

$$\mathbb{1} \exp\left(\frac{-iHt}{\hbar}\right) \mathbb{1} = \sum_i \sum_j |a_j\rangle \langle a_j| \underbrace{\exp\left(\frac{-iHt}{\hbar}\right)}_{\exp\left(\frac{-iE_j t}{\hbar}\right) \delta_{ij}} |a_i\rangle \langle a_i| = \sum_i \exp\left(\frac{-iE_i t}{\hbar}\right) |a_i\rangle \langle a_i|$$

• Essa expansão p/ $U(t, t_0)$ nos permite resolver eq. Ford. inicial dada ~~na~~ na base $\{|a_i\rangle\}$:

$$|\alpha, t_0=0\rangle = \sum_i |a_i\rangle \langle a_i|\alpha\rangle \stackrel{\equiv c_i}{=} \sum_i c_i |a_i\rangle$$

$$\Rightarrow |\alpha, t_0=0; t\rangle = \exp\left(\frac{-iHt}{\hbar}\right) |\alpha, t_0=0\rangle = \sum_i |a_i\rangle \langle a_i|\alpha\rangle \underbrace{\exp\left(\frac{-iE_i t}{\hbar}\right)}_{c_i(t) = c_i(0) \exp\left(\frac{-iE_i t}{\hbar}\right)}$$

• Se o est. é inicialmente auto-est. de H : $|\alpha, t_0=0\rangle = |\alpha_i\rangle$

$$\Rightarrow |\alpha, t_0=0; t\rangle = |\alpha_i\rangle \exp\left(-\frac{iE_i t}{\hbar}\right)$$

\Rightarrow auto-est. de H (ou de A tal que $[A, H]=0$) não mudam c/ t
(est. estacionários).

ROTEIRO p/ resolver dinâmica p/ H indep t

① Achar simétricos de H : conj. completo de observáveis A_i tais que
 $[A_i, H] = [A_i, A_j] = 0$.

② Expandir est. inicial $|\alpha, t=0\rangle$ na base de auto-estados comuns $\{H, A_i\}$.

③ ~~Alta~~ $|\alpha, t_0=0; t\rangle = |K_i\rangle \exp\left(-\frac{iE_{K_i} t}{\hbar}\right)$
 \uparrow índices dos A_i 's, H .

Como valores esperados variam c/ t

• Se em $t=0$ temos auto-est. de H : $|\alpha_i, t_0=0; t\rangle = U(t, 0) |\alpha_i\rangle$

$$\langle B \rangle = \langle \alpha_i | U^\dagger(t, 0) B U(t, 0) | \alpha_i \rangle$$

$$= \langle \alpha_i | \exp\left(\frac{iE_i t}{\hbar}\right) B \exp\left(-\frac{iE_i t}{\hbar}\right) | \alpha_i \rangle = \langle \alpha_i | B | \alpha_i \rangle$$

\Rightarrow o valor esperado de qualquer observável não muda \Rightarrow est. estacionários.

• ~~Est.~~ Est. iniciais que são superposições dos $|\alpha_i\rangle$ não são estacionários:

$$|\alpha, t_0=0\rangle = \sum_i c_i |\alpha_i\rangle$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \langle B \rangle &= \left[\sum_i c_i^* \langle \alpha_i | \exp\left(\frac{iE_i t}{\hbar}\right) \right] B \left[\sum_j c_j \exp\left(-\frac{iE_j t}{\hbar}\right) | \alpha_j \rangle \right] \\ &= \sum_{ij} c_i^* c_j \langle \alpha_i | B | \alpha_j \rangle \exp\left[-\frac{i(E_j - E_i) t}{\hbar}\right] \end{aligned}$$

• termos oscilam com freqs. angulares $\omega_{ji} = \frac{E_j - E_i}{\hbar}$

Exemplo: presença de spin $\frac{1}{2}$

- spin $\frac{1}{2}$ com momento magnético $\frac{e\hbar}{2m_e c}$ e sob ação de campo \vec{B} :

$$H = - \left(\frac{e}{m_e c} \right) \vec{S} \cdot \vec{B} \quad (\underline{e < 0 \text{ p/ eltron}})$$

- Rotacional: $\vec{B} = B \hat{z} \Rightarrow H = - \frac{eB}{m_e c} S_z$

- $[S_z, H] = 0 \Rightarrow$ auto-estados de S_z sã auto-est. de H .

$$E_{\pm} = \mp \frac{e\hbar B}{2m_e c} \quad \text{para } | \uparrow \rangle, | \downarrow \rangle$$

$$\text{Defina } \omega \equiv \frac{|e|B}{m_e c} \Rightarrow \begin{cases} E_{\pm} = \pm \frac{\hbar\omega}{2} \\ E_+ - E_- = \hbar\omega \\ H = \omega S_z \end{cases}$$

- Evolução temporal: $U(t,0) = \exp\left(-\frac{i\omega S_z t}{\hbar}\right)$

- Estado inicial: $|\alpha, t=0\rangle = c_+ |+\rangle + c_- |-\rangle$

$$\Rightarrow |\alpha, t_0=0; t\rangle = c_+ \underbrace{\exp\left(-\frac{i\omega t}{2}\right)}_{\exp\left(-\frac{iE_+ t}{\hbar}\right)} |+\rangle + c_- \underbrace{\exp\left(\frac{i\omega t}{2}\right)}_{\exp\left(-\frac{iE_- t}{\hbar}\right)} |-\rangle$$

- Se $c_+ = 1, c_- = 0 \Rightarrow$ est. $|+\rangle$ sempre.

- Se $c_+ = c_- = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow |\alpha, t_0=0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|+\rangle + |-\rangle) = |+\rangle_x$.

$$\Rightarrow \left| \langle \pm \rangle_x | \alpha, t \rangle \right|^2 = \left| \frac{1}{2} (\langle + | \pm \langle - |) \cdot \left(\exp\left(-\frac{i\omega t}{2}\right) |+\rangle + \exp\left(\frac{i\omega t}{2}\right) |-\rangle \right) \right|^2$$

$$= \left| \frac{1}{2} \exp\left(-\frac{i\omega t}{2}\right) \pm \frac{1}{2} \exp\left(\frac{i\omega t}{2}\right) \right|^2 = \begin{cases} \cos^2 \frac{\omega t}{2} & \text{p/ } |+\rangle_x \\ \sin^2 \frac{\omega t}{2} & \text{p/ } |-\rangle_x \end{cases} \quad \begin{matrix} \text{prob. de medir} \\ |+\rangle_x \text{ em } t. \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \langle S_x \rangle = \frac{\hbar}{2} \cos^2\left(\frac{\omega t}{2}\right) + \left(-\frac{\hbar}{2}\right) \sin^2\left(\frac{\omega t}{2}\right)$$

$$= \frac{\hbar}{2} \cos(\omega t) \quad \text{É fácil calcular } \langle S_y \rangle = \frac{\hbar}{2} \sin(\omega t), \quad \langle S_z \rangle = 0$$

\Rightarrow spin precessiona no plano xy .

Dinâmica: as descrições de Schrödinger e Heisenberg [SAP. 2.2]

- Vimos que observáveis são operadores (fixos), e kets evoluem de acordo com a eq de Schrödinger - esta é a chamada descrição de Schrödinger da dinâmica.
- Há uma descrição alternativa (chamada de Heisenberg) em que o ket fica "parado" e são os observáveis que evoluem no tempo.

• Vimos como kets evoluem: $|\alpha\rangle \rightarrow U|\alpha\rangle$

• Como U é unitário, produtos internos se preservam:

$$\langle\beta|\alpha\rangle \rightarrow \langle\beta|U^\dagger U|\alpha\rangle = \langle\beta|\alpha\rangle$$

• Como mudam valores esperados?

$$\langle\beta|A|\alpha\rangle \rightarrow \langle\beta|U^\dagger A U|\alpha\rangle = \langle\beta|U^\dagger A U|\alpha\rangle$$

• Há 2 maneiras de interpretar

- Schrödinger: $|\alpha\rangle \rightarrow U|\alpha\rangle$, A não muda.

- Heisenberg: $A \rightarrow U^\dagger A U$, $|\alpha\rangle$ não muda.

Exemplo: translações infinitesimais $U = \mathcal{T}(d\vec{x}) = \left(1 - \frac{i\vec{p}\cdot d\vec{x}}{\hbar}\right)$

Schrödinger:
$$\begin{cases} |\alpha\rangle \rightarrow \left(1 - \frac{i\vec{p}\cdot d\vec{x}}{\hbar}\right)|\alpha\rangle \\ \hat{x} \rightarrow \hat{x} \end{cases}$$

Heisenberg:
$$\begin{aligned} |\alpha\rangle &\rightarrow |\alpha\rangle \\ \hat{x} &\rightarrow \overbrace{\left(1 + \frac{i\vec{p}\cdot d\vec{x}}{\hbar}\right)}^{U^\dagger} \hat{x} \overbrace{\left(1 - \frac{i\vec{p}\cdot d\vec{x}}{\hbar}\right)}^U \\ &= \hat{x} + \frac{i}{\hbar} [\vec{p}\cdot d\vec{x}, \hat{x}] = \hat{x} + d\vec{x} \end{aligned}$$

De qualquer forma $\langle x \rangle \rightarrow \langle x \rangle + \langle d\vec{x} \rangle$

Kets e observáveis nas 2 descrições

• Por simplicidade, escolhemos $t_0=0$: $U(t, t_0=0) = U(t) = \exp\left(\frac{-iHt}{\hbar}\right)$
 (H indep. t)

• Definimos o observável na descrição de Heisenberg:

$$A^{(H)}(t) \equiv U^\dagger(t) A^{(S)} U(t) \quad \text{com} \quad A^{(H)}(t=0) = A^{(S)}$$

• Kets também coincidem em $t=0$; depois $|\alpha\rangle_H$ fica fixo = $|\alpha, t=0\rangle_S$.

$$|\alpha\rangle_H = |\alpha, t_0=0\rangle_S \quad \text{mas}$$

$$|\alpha, t\rangle_S = U(t) |\alpha, t=0\rangle_S$$

• Valores esperados são os mesmos nas 2 descrições:

$$\begin{aligned} \langle \alpha, t | A^{(S)} | \alpha, t \rangle_S &= \langle \alpha, t=0 | U^\dagger A U | \alpha, t=0 \rangle_S \\ &= \langle \alpha | A^{(H)} | \alpha \rangle_H \end{aligned}$$

Eq. de movimento na descr. de Heisenberg

$$A^{(H)}(t) = U^\dagger(t) A^{(S)} U(t) \Rightarrow \frac{dA^{(H)}}{dt} = \frac{\partial U^\dagger}{\partial t} A^{(S)} U + U^\dagger A^{(S)} \frac{\partial U}{\partial t}$$

~~$U = \exp\left(\frac{-iHt}{\hbar}\right)$~~
 ~~$\frac{\partial U}{\partial t} = \frac{-iH}{\hbar} U$~~
 ~~$\frac{\partial U^\dagger}{\partial t} = \frac{iH}{\hbar} U^\dagger$~~

$$\begin{aligned} &= -\frac{1}{i\hbar} U^\dagger H A^{(S)} U + \frac{1}{i\hbar} U^\dagger A^{(S)} H U \\ &= -\frac{1}{i\hbar} U^\dagger H U U^\dagger A^{(S)} U + \frac{1}{i\hbar} U^\dagger A^{(S)} U U^\dagger H U \\ &= \frac{1}{i\hbar} [A^{(H)}, U^\dagger H U] \\ &= \frac{1}{i\hbar} [A^{(H)}, H^{(H)}] \end{aligned}$$

Usa: $\frac{\partial U}{\partial t} = \frac{-1}{i\hbar} H U$
 $\frac{\partial U^\dagger}{\partial t} = \frac{1}{i\hbar} U^\dagger H$
 e a eq de Schrödinger
 $H U = E U$

• Repare que se H é indep de t, $U = \exp\left(\frac{-iHt}{\hbar}\right)$ e $H^{(H)} = U^\dagger H^{(S)} U = H^{(S)}$

$$\Rightarrow \frac{dA^{(H)}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [A^{(H)}, H] \quad \leftarrow \text{eq. de movimento de Heisenberg.}$$

• Reparem no análogo clássico para função $A(q, p)$ sem dependência temporal explícita, vale

$$\frac{dA}{dt} = [A, H]_{\text{class}} \quad \text{onde } [,]_{\text{class}} = \text{parênteses de Poisson.}$$

Part. livre e teorema de Ehrenfest

• Para resolver a dinâmica precisamos de \hat{H} . Em caso de análogo clássico, troque $x \rightarrow \hat{x}$, $p \rightarrow \hat{p}$, com cuidado com ambigüidades devido

à não-comutação. Por exemplo: $xp \rightarrow \hat{x}\hat{p}, \hat{p}\hat{x}$ ou $\frac{1}{2}(\hat{x}\hat{p} + \hat{p}\hat{x})$

• Faz a discussões acima precisaremos

das fórmulas: $[x_i, F(\hat{p})] = i\hbar \frac{\partial F}{\partial p_i}$

$$[p_i, G(\hat{x})] = -i\hbar \frac{\partial G}{\partial x_i}$$

Provas: uso repetidamente $[A, BC] = [A, B]C + B[A, C]$

$$[x, p] = i\hbar$$

$$[x, p^2] = [x, p]p + p[x, p] = 2i\hbar p$$

$$[x, p^3] = [x, p^2]p + p^2[x, p] = 3i\hbar p^2$$

$$\Rightarrow [x, p^n] = i\hbar n p^{n-1} \quad \textcircled{\pm}$$

$$f(p) = \sum_n c_n p^n \quad \Rightarrow [x, f(p)] = [x, \sum_n c_n p^n] = \sum_n c_n [x, p^n] = \sum_n c_n i\hbar n p^{n-1}$$

$$\frac{df}{dp} = \sum_n c_n n p^{n-1} \quad = i\hbar \frac{df}{dp}$$

o 2º resultado é prova de forma parecida.

Part. livre na descrição de Heisenberg

$$\bullet H = \frac{p^2}{2m} = \frac{(p_x^2 + p_y^2 + p_z^2)}{2m} \quad p_i, x_i = \text{operadores na descrição de Heisenberg}$$

$\bullet p_i$ comuta com qq. função dos p_j 's: \Rightarrow

$$\frac{dp_i}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [p_i, H] = 0 \quad \Rightarrow p_i(t) = p_i(0)$$

- isso é exemplo de fato + geral: se $A^{(H)}$ comuta com H , $A^{(H)}$ é CTE do movimento.

\bullet Agora x_i :

$$\frac{dx_i}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [x_i, H] = \frac{1}{i\hbar} \frac{1}{2m} i\hbar \frac{d}{dp_i} \left(\sum_{j=1}^3 p_j^2 \right) \quad \left[\text{Usei } [x_i, F(\vec{p})] = i\hbar \frac{\partial F}{\partial p_i} \right]$$

$$= \frac{p_i}{m} = \frac{p_i(0)}{m}$$

$$\Rightarrow \underline{x_i(t) = x_i(0) + \frac{p_i(0)}{m} t} \quad \leftarrow \text{lembra a eq. clássica de movimento.}$$

\bullet Note que $[x_i(0), x_j(0)] = 0$ mas isso não é mais verdade p/ $t > 0$:

$$[x_i(t), x_i(0)] = \left[\frac{p_i(0)t}{m}, x_i(0) \right] = -\frac{i\hbar t}{m}$$

\bullet Aplique a rel. de incerteza p/ $x_i(t), x_i(0)$:

$$\underline{\langle (\Delta x_i(t))^2 \rangle \langle (\Delta x_i(0))^2 \rangle \geq \frac{\hbar^2 t^2}{4m^2}}$$

\leftarrow Mesmo que a part. esteja bem-localizada em $t=0$, torna-se dispersa p/ $t > 0$.

- Adicionando $V(x)$ à part. livre:

$$H = \frac{p^2}{2m} + V(\vec{x})$$

\uparrow $V(\vec{x})$ é função dos quadrados x, y, z .

- Uso $[p_i, G(\vec{x})] = -i\hbar \frac{\partial G}{\partial x_i} \Rightarrow \frac{dp_i}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [p_i, V(\vec{x})] = -\frac{\partial}{\partial x_i} V(\vec{x})$ (I)

- Eq. p/ $x_i(t)$: $\frac{dx_i}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [x_i, H] = \frac{p_i}{m}$ [x_i comuta com todo termo $V(\vec{x})$]

$$\frac{d^2 x_i}{dt^2} = \frac{1}{i\hbar} \left[\frac{dx_i}{dt}, H \right] = \frac{1}{i\hbar} \left[\frac{p_i}{m}, H \right] = \frac{1}{m} \frac{dp_i}{dt}$$

$$\Rightarrow \frac{d^2 x_i}{dt^2} = \frac{1}{m} \frac{dp_i}{dt} \quad \text{(II)}$$

- Combina (I) e (II): $m \frac{d^2 \vec{x}}{dt^2} = -\vec{\nabla} V(\vec{x})$ (III) \leftarrow eq. p/ operadores em MQ da 2ª Lei de Newton.

- Para valores esperados: $m \frac{d^2 \langle \vec{x} \rangle}{dt^2} = \frac{d \langle \vec{p} \rangle}{dt} = -\langle \vec{\nabla} V(\vec{x}) \rangle$ (IV)

(IV) é o teorema de Ehrenfest, e é verdade p/ derivadas de Heisenberg de Schrödinger

- Os valores esperados se comportam como partícula clássica.

(valores esperados em os norma).

Vetores-base

- Como observáveis são função de t na descrição de Heisenberg, seus autovetores (uma base) também são. Vejamos isso com mais cuidado.

$$A^{(H)}(t) = U^\dagger A(0) U$$

$A^{(H)}(t)$ ← autovalores de observáveis equivalentes
 não mudam

eq. de autovalores: $U^\dagger A(0) U |a'(t)\rangle = a' |a'(t)\rangle$

avaliada em $t=0$: $A(0) |a'(0)\rangle = a' |a'(0)\rangle$
 \uparrow
 $U U^\dagger = 1$

$$\Rightarrow U^\dagger A(0) U U^\dagger |a'(0)\rangle = U^\dagger a' |a'(0)\rangle$$

$$A^{(H)}(U^\dagger |a'(0)\rangle) = a' (U^\dagger |a'(0)\rangle)$$

- Vemos que a base de auto-estados de $A^{(H)}$ evolui assim:

$$|a'(t)\rangle_H = U^\dagger |a'(0)\rangle \quad \leftarrow \text{O } U^\dagger \text{ mostra que autovetores evoluem ao contrário dos vetores na descrição de Schrödinger}$$

- A evolução dos auto-vetores satisfaz

• eq. de Schrödinger com sinal "reverso": $i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |a'(t)\rangle_H = -H |a'(t)\rangle_H$

~~Os coeficientes de $|a\rangle$ na base são os mesmos nas 2 descrições:~~

- A representação espectral é consistente:

$$A^{(H)}(t) = U^\dagger A^{(S)} U = \sum_i U^\dagger |a_i\rangle a_i \langle a_i| U = \sum_i |a(t)\rangle a_i \langle a(t)|$$

- Os coeficientes de $|a\rangle$ na base são os mesmos nas 2 descrições:

$$c_i(t) = \langle a_i | (U |a, t=0\rangle) \quad \text{Schrödinger: } |a\rangle = |a, t\rangle, |a_i\rangle \text{ fixo}$$

$$= (\langle a_i | U) |a, t=0\rangle \quad \text{Heisenberg: } |a\rangle \text{ fixo; } |a_i\rangle = |a_i(t)\rangle$$

Amplitudes de transiç

- Em $t=0$ temos ~~o~~ autoestados de A com autovalor a_i . No tempo t , qual é a [amplitude de probabilidade] de encontramos ~~o~~ o sistema num auto-estado de B com autovalor b_j = amplitude de transiç

Schrödinger: $\langle b_j | U | a_i \rangle$

Heisenberg: $\langle b_j | U | a_i \rangle$

• São a mesma amplitude: $\langle b_j | U(t,0) | a_i \rangle$

• Chamamos de amplitude de transiç ~~o~~ de est. $|a_i\rangle$ para o $|b_j\rangle$.

Resumo:

ESTADO:	Schrödinger MUDA $ a, t\rangle = U(t, t_0) a, t_0\rangle$ $i\hbar \frac{\partial a, t\rangle}{\partial t} = H a, t\rangle$	Heisenberg ESTACIONÁRIO
Observável:	ESTACIONÁRIO	MUDA $A^{(H)}(t) = U^\dagger A^{(S)} U$ $\frac{dA^{(H)}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [A^{(H)}, H]$
Vetor-base	ESTACIONÁRIO	MUDA NA "DIREÇ OPOSTA" $ a, t\rangle_H = U^\dagger a\rangle$ $i\hbar \frac{\partial a, t\rangle_H}{\partial t} = -H a, t\rangle$

Princípio da Incerteza de Energia/Tempo [Griffiths 3.5.3]

$\Delta t \Delta E \geq \frac{\hbar}{2}$ Mas tempo não é um observável, então Δt aqui não tem a interpretação de variância (dispersão) estatística.

• Formalmente, parece com ~~relação~~ a relação de incerteza p/ observáveis que não comutam, mas é diferente. Vamos derivá-la, dando a interpretação correta p/ $\Delta t, \Delta E$.

• Vimos que se observável Q não depende explicitamente de t , temos

$$\frac{d\langle Q \rangle}{dt} = \frac{1}{i\hbar} \langle [Q, H] \rangle$$

• Vamos usar a relação de incerteza: $\langle (\Delta A)^2 \rangle \langle (\Delta B)^2 \rangle \geq \frac{1}{4} |\langle [A, B] \rangle|^2$

com $A = Q, B = H \Rightarrow \langle (\Delta Q)^2 \rangle \langle (\Delta H)^2 \rangle \geq \frac{1}{4} |\langle [Q, H] \rangle|^2$

$$\Rightarrow \langle (\Delta Q)^2 \rangle \langle (\Delta H)^2 \rangle \geq \frac{1}{4} \left| i\hbar \frac{d\langle Q \rangle}{dt} \right|^2 = \left(\frac{\hbar}{2} \right)^2 \left(\frac{d\langle Q \rangle}{dt} \right)^2$$

$$\Rightarrow \langle (\Delta Q)^2 \rangle \langle (\Delta H)^2 \rangle \geq \left(\frac{\hbar}{2} \right)^2 \left| \frac{d\langle Q \rangle}{dt} \right|^2$$

• Na eq. acima $\langle (\Delta H)^2 \rangle$ é a variância da energia,

e definamos $(\Delta t)^2 = \frac{\langle (\Delta Q)^2 \rangle}{\left| \frac{d\langle Q \rangle}{dt} \right|^2}$. De acordo com essa definição,

$\langle (\Delta Q)^2 \rangle = \left| \frac{d\langle Q \rangle}{dt} \right|^2 \Delta t^2$, em njs, Δt é o tempo para Q variar de um desvio-padrão, \Rightarrow depende do observável Q em qnts, e da Hamiltoniana (que governa a dinâmica).

com esta definiçã de Δt , temos

$$\sqrt{\langle \Delta H \rangle^2} = \Delta E \quad \Delta t \geq \frac{\hbar}{2}$$

← Princípio de incerteza
energia/tempo.

Exemplos de aplicaçã:

I) Dinâmica de superposiçã de 2 auto-estados de H.

$$|\alpha, t\rangle = a|E_1\rangle e^{-iE_1 t/\hbar} + b|E_2\rangle e^{-iE_2 t/\hbar}$$

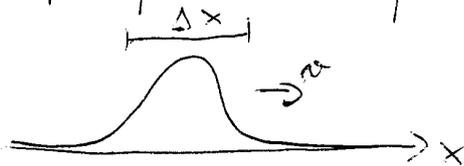
Prob. de medir em $|\beta\rangle$ $|\langle \beta | \alpha, t \rangle|^2 = |a \langle \beta | E_1 \rangle e^{-iE_1 t/\hbar} + b \langle \beta | E_2 \rangle e^{-iE_2 t/\hbar}|^2$

oscila com período $\tau = \frac{2\pi\hbar}{E_2 - E_1}$

como modo, $\Delta E = E_2 - E_1$, $\Delta t = \tau$

$\Rightarrow \Delta E \Delta t = 2\pi\hbar$ (compatível com $\Delta E \Delta t \geq \frac{\hbar}{2}$)

II) Δt pl 1 pacote de onda paravel



$$\Delta t = \frac{\Delta x}{v} = \frac{m \Delta x}{p}$$

$$E = \frac{p^2}{2m} \Rightarrow \Delta E = \frac{p \Delta p}{m} \quad [\text{derivando}]$$

$$\Rightarrow \Delta E \Delta t = \frac{p \Delta p}{m} \frac{m \Delta x}{p} = \Delta x \Delta p \geq \frac{\hbar}{2}$$

Oscilador Harmônico Quântico

- Tem muitas aplicações, e técnicas usadas na solução são úteis em muitos outros problemas.
- Usaremos operadores p/ estudar o problema, como fez Dirac.

Auto-estados e auto-valores da energia

$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{m\omega^2 x^2}{2} \quad \omega = \text{freq. angular do oscilador (clássico)}$$

- Definimos 2 op. não-Hermitianos: $a = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \left(x + \frac{ip}{m\omega} \right)$ ← op. de destruição/aniquilação
- $a^\dagger = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \left(x - \frac{ip}{m\omega} \right)$ ← op. de criação

$$\Rightarrow [a, a^\dagger] = \left(\frac{1}{2\hbar} \right) (-i[x, p] + i[p, x]) = 1.$$

- Definimos o op número $N = a^\dagger a$ (Hermitiano)

$$N = a^\dagger a = \left(\frac{m\omega}{2\hbar} \right) \left(x^2 + \frac{p^2}{m^2\omega^2} \right) + \left(\frac{1}{2\hbar} \right) [x, p] = \frac{H}{\hbar\omega} - \frac{1}{2}$$

- Podemos então escrever a Hamiltoniana como funç. dos op. ~~a e a^\dagger~~ a e a^\dagger .

$$\boxed{H = \hbar\omega \left(N + \frac{1}{2} \right)} \quad \textcircled{I}$$

- Reparem que $[H, N] = 0 \Rightarrow$ podem ser diagonalizados simultaneamente.

- $|n\rangle$ são autovalores de N (e H): $N|n\rangle = n|n\rangle$

- \textcircled{I} significa que $H|n\rangle = \underbrace{\left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar\omega}_{E_n} |n\rangle \Rightarrow \boxed{E_n = \left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar\omega}$

- Por que os nomes criação/aniquilação?

• $n=0 \Rightarrow$ est. fundamental ou $E_0 = \underbrace{\left(n + \frac{1}{2}\right)}_{n=0} \hbar \omega = \frac{\hbar \omega}{2}$

• Uma op. a^\dagger p/ obter estados excitados: $a^\dagger |n\rangle = \sqrt{n+1} |n+1\rangle$

$$|1\rangle = a^\dagger |0\rangle$$

$$|2\rangle = \frac{a^\dagger}{\sqrt{2}} |1\rangle = \frac{a^{\dagger 2}}{\sqrt{2}} |0\rangle$$

$$|n\rangle = \frac{(a^\dagger)^n}{\sqrt{n!}} |0\rangle$$

← auto-estados de energia, com autovalores

$$E_n = \left(n + \frac{1}{2}\right) \hbar \omega$$

Elementos de matriz

• de a, a^\dagger saem de $\begin{cases} \langle n|a|n\rangle = \sqrt{n} \delta_{n,n-1} \\ \langle n|a^\dagger|n\rangle = \sqrt{n+1} \delta_{n,n+1} \end{cases}$

• ~~$\langle n|a|n\rangle = \sqrt{n}$~~

$$\langle n|n\rangle = \delta_{n,m}$$

$$\langle n|a|n\rangle = \sqrt{n} \delta_{n,n-1}$$

$$\langle n|a^\dagger|n\rangle = \sqrt{n+1} \delta_{n,n+1}$$

• Para x, p em funç. de a, a^\dagger para obter elementos de matriz de x, p :

$$x = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (a + a^\dagger) \quad p = i \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} (-a + a^\dagger)$$

$$\Rightarrow \langle n|x|n\rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\sqrt{n} \delta_{n,n-1} + \sqrt{n+1} \delta_{n,n+1})$$

$$\langle n|p|n\rangle = i \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} (-\sqrt{n} \delta_{n,n-1} + \sqrt{n+1} \delta_{n,n+1})$$

- ~~x~~ ~~p~~ ~~no~~ diagonais na base $\{|n\rangle\}$ - x, p, a, a^\dagger n.õ comuta com

N (ou H)

- Autoestados de energia na base de posição

• O est. fundamental $|0\rangle$ satisfaz $a|0\rangle = 0$

• Na representação x : $\langle x|a|0\rangle = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \langle x|(x + \frac{i\hbar}{m\omega})|0\rangle = 0$

Lembrando: $\langle x|p|x\rangle = -i\hbar \frac{d}{dx} \langle x|x\rangle$

$$\Rightarrow \langle x|a|0\rangle = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \underbrace{\langle x|x|0\rangle}_{x\langle x|0\rangle} + \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \frac{i}{m\omega} \underbrace{\langle x|p|0\rangle}_{-i\hbar \frac{d}{dx} \langle x|0\rangle} = 0$$

$\Rightarrow \langle x|0\rangle =$ est. fundamental satisfaz

$$x' + x_0^2 \frac{d}{dx'} \langle x|0\rangle = 0 \quad \text{com } x_0 \equiv \sqrt{\frac{\hbar}{m\omega}} \text{ e } \text{ comprimento característico da oscilador.}$$

• Solução normalizada: $\langle x|0\rangle = \frac{1}{\pi^{1/4} \sqrt{x_0}} \exp\left[-\frac{1}{2} \left(\frac{x'}{x_0}\right)^2\right]$ As de esta de est. fundamental

• As funções de onda de est. excitados são obtidos atuando com $(a^\dagger)^n \langle x|0\rangle$:

$$\langle x|1\rangle = \langle x|a^\dagger|0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2} x_0} \left(x' - x_0^2 \frac{d}{dx'}\right) \langle x|0\rangle \quad \text{etc.}$$

- A fórmula geral: $\langle x|n\rangle = \frac{1}{\pi^{1/4} \sqrt{2^n n!} x_0} \left(x' - x_0^2 \frac{d}{dx'}\right)^n \exp\left[-\frac{1}{2} \left(\frac{x'}{x_0}\right)^2\right]$

- Variancias de x, p

- Vamos calcular $\langle x^2 \rangle, \langle p^2 \rangle$ para $|0\rangle$

$$x^2 = \left(\frac{\hbar}{2m\omega}\right) (a^2 + a^{\dagger 2} + a^{\dagger}a + aa^{\dagger}) \Rightarrow \langle x^2 \rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} \langle 0 | a a^{\dagger} | 0 \rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} = \frac{x_0^2}{2}$$

$\langle 1 | 1 \rangle = 1$

- Da mesma forma $\langle p^2 \rangle = \frac{\hbar m \omega}{2}$

$$\langle T \rangle = \langle \frac{p^2}{2m} \rangle = \frac{\hbar \omega}{4} = \frac{\langle H \rangle}{2}, \quad \langle K \rangle = \frac{m\omega^2}{2} \langle x^2 \rangle = \frac{\hbar \omega}{4} = \frac{\langle H \rangle}{2} \quad (\text{VIRIAL})$$

- Dos resultados p/ $\langle n | x | n \rangle = 0$
 $\langle n | p | n \rangle = 0 \Rightarrow \langle x \rangle = \langle p \rangle = 0$

$$\Rightarrow \langle (\Delta x)^2 \rangle = \langle x^2 \rangle = \frac{\hbar}{2m\omega}, \quad \langle (\Delta p)^2 \rangle = \langle p^2 \rangle = \frac{\hbar m \omega}{2}$$

$$\Rightarrow \langle (\Delta x)^2 \rangle \langle (\Delta p)^2 \rangle = \frac{\hbar^2}{4} \quad \langle x | 0 \rangle \text{ é est. de incerteza mínima.}$$

- Podemos calcular facilmente $\langle (\Delta x)^2 \rangle \langle (\Delta p)^2 \rangle_n = \left(n + \frac{1}{2}\right)^2 \hbar^2 \leq$ p/ estado $\langle x | n \rangle$.